



## Eléments de Correction

### Problème n°1 : Un impédancemètre pour filtre passifs

**Q1 :** En position 1 :  $V_m(t) = K \cdot V_x(t) \cdot S_{0^\circ}(t)$  avec  $V_x(t) = g_m \cdot V_o \cdot |Z_x| \cdot \cos(2\pi f_m \cdot t + \text{Arg}(Z_x))$  et  $S_{0^\circ}(t) = V_o \cdot \cos(2\pi f_m \cdot t)$

$$\text{Donc } V_x(t) = \frac{K \cdot g_m \cdot V_o^2 \cdot |Z_x|}{2} \cdot [\cos(\text{Arg}(Z_x)) + \cos(2\pi 2f_m \cdot t + \text{Arg}(Z_x))]$$

**Q2 :** Si le filtre passe bas est choisi de telle sorte à « éliminer » la composante en  $2f_m$  alors

$$V_{out}(t) = \frac{K \cdot g_m \cdot V_o^2 \cdot |Z_x|}{2} \cdot \cos(\text{Arg}(Z_x)) \text{ de la forme indiquée avec } \alpha = \frac{K \cdot g_m \cdot V_o^2}{2}$$

**Q3 :** En position 2 :  $V_m(t) = K \cdot V_x(t) \cdot S_{90^\circ}(t)$  avec  $S_{90^\circ}(t) = V_o \cdot \cos\left(2\pi f_m \cdot t + \frac{\pi}{2}\right)$

$$\text{Donc } V_x(t) = \frac{K \cdot g_m \cdot V_o^2 \cdot |Z_x|}{2} \cdot \left[ \cos\left(\text{Arg}(Z_x) - \frac{\pi}{2}\right) + \cos\left(2\pi 2f_m \cdot t + \text{Arg}(Z_x) + \frac{\pi}{2}\right) \right]$$

$$\text{On obtient donc } V_{out}(t) = \frac{K \cdot g_m \cdot V_o^2 \cdot |Z_x|}{2} \cdot \cos\left(\text{Arg}(Z_x) - \frac{\pi}{2}\right) = \frac{K \cdot g_m \cdot V_o^2 \cdot |Z_x|}{2} \cdot \sin(\text{Arg}(Z_x))$$

**Q4 :** Comme on connaît les grandeurs  $V_o$ ,  $K$  et  $g_m$  il suffit d'effectuer une conversion des coordonnées cartésiennes en coordonnées polaires pour calculer  $|Z_x|$  et  $\text{Arg}(Z_x)$ .

**Q5 :** On choisit une atténuation suffisante correspondant à la fréquence  $2f_m = f_2 = 60\text{Hz}$ . La fréquence de coupure est fixée à  $10\text{Hz}$  pour ne pas avoir de temps de réponse trop long  $t_r = 1/f_c = 100\text{ms}$

**Q6 :**  $x = 60\text{Hz}/10\text{Hz} = 6$ . Avec une atténuation de  $40\text{dB}$  on trouve un ordre 3

**Q7 :** Réponse la plus plate dans la bande passante. Voir poly de cours.

**Q8 :** 1 filtre du 1<sup>er</sup> ordre avec  $f_c = f_1 = 10\text{Hz}$  + 1 filtre du 2<sup>nd</sup> ordre avec  $f_o = f_1 = 10\text{Hz}$  et  $2m = 1$  soit  $m = 0,5$

$$\text{Q9 : } V_A(j\omega) = \frac{\frac{V_e(j\omega)}{R} + \frac{V_s(j\omega)}{R}}{\frac{3}{R} + jC_1\omega} \text{ donc } \boxed{V_A(j\omega) = \frac{V_e(j\omega) + V_s(j\omega)}{3 + jRC_1\omega}}$$

**Q10 :** Il s'agit d'un montage intégrateur pur donc  $V_s(j\omega) = -V_A(j\omega) \cdot \frac{1}{jRC_2\omega}$

**Q11 :** En associant les 2 équations précédentes  $-jRC_2\omega \cdot V_s(j\omega) = \frac{V_e(j\omega) + V_s(j\omega)}{3 + jRC_1\omega}$

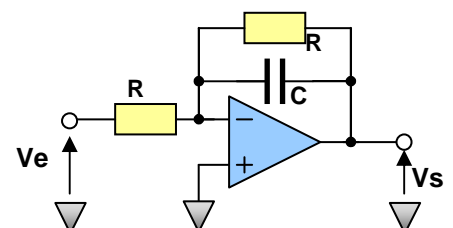
$$\text{Soit } -V_s(j\omega) \cdot [3jRC_2\omega + R^2C_1C_2(j\omega)^2] = V_e(j\omega) + V_s(j\omega) \text{ donc } T(j\omega) = \frac{V_s(j\omega)}{V_e(j\omega)} = \frac{-1}{1 + 3RC_2(j\omega) + R^2C_1C_2(j\omega)^2}$$

**Q12 :** de la forme:  $T(j\omega) = \frac{V_s(j\omega)}{V_e(j\omega)} = \frac{-1}{1 + 2m\left(\frac{j\omega}{\omega_0}\right) + \left(\frac{j\omega}{\omega_0}\right)^2}$  avec  $\omega_0 = \frac{1}{R\sqrt{C_1 \cdot C_2}}$  et  $\frac{2m}{\omega_0} = 3RC_2$  donc  $m = \frac{3}{2} \sqrt{\frac{C_2}{C_1}}$

**Q13 :**  $C_1 = 270\text{nF}$   $m = 0,5$  et  $f_o = 10\text{Hz}$  donc  $C_2 = 30\text{nF}$  (2 condensateurs de  $15\text{nF}$  en //) et  $R = 176,8\text{k}\Omega$  ( $180\text{k}\Omega$ )

**Q14 :** Pour réaliser le filtre du 1<sup>er</sup> ordre avec une inversion de signe on propose le montage ci-contre.

Comme  $f_c = \frac{1}{2\pi RC}$  on peut prendre  $R = 130\text{k}\Omega$  (E24) et  $C = 120\text{nF}$  (E12)



## Problème n°2 : Filtrage électrique pour un signal audio

### Etude & dimensionnement du filtre passe haut du 2nd ordre

**Q1** : Sallen & Key    **Q2** : Montage suiveur  $V_+ = S_1$

**Q3** : Théorème de Millmann au point A :  $V_A = \frac{S_1}{R_1} + E_1 \cdot jC\omega + S_1 \cdot jC\omega$  soit  $V_A = \frac{S_1(1 + jR_1C\omega) + E_1 \cdot jR_1C\omega}{1 + 2jR_1C\omega}$

**Q4** : Entre le potentiel  $V_A$  et l'entrée + de l'AOP on reconnaît un simple montage passe haut RC donc :

$$S_1 = V_A \cdot \frac{jR_2C\omega}{1 + jR_2C\omega} \text{ soit } \frac{S_1(1 + jR_2C\omega)}{jR_2C\omega} = V_A$$

**Q5** : En regroupant les 2 équations précédentes il vient :  $\frac{S_1(1 + jR_2C\omega)}{jR_2C\omega} = \frac{S_1(1 + jR_1C\omega) + E_1 \cdot jR_1C\omega}{1 + 2jR_1C\omega}$

$$S_1(1 + jR_2C\omega)(1 + 2jR_1C\omega) = S_1(jR_2C\omega)(1 + jR_1C\omega) + E_1 \cdot R_1R_2C^2(j\omega)^2$$

$$S_1(1 + jR_2C\omega)(1 + 2jR_1C\omega) - S_1(jR_2C\omega)(1 + jR_1C\omega) = E_1 \cdot R_1R_2C^2(j\omega)^2$$

$$S_1(1 + 2jR_1C\omega + R_1 \cdot R_2C^2(j\omega)^2) = E_1 \cdot R_1R_2C^2(j\omega)^2 \text{ soit } \frac{S_1}{E_1} = \frac{R_1R_2C^2(j\omega)^2}{1 + 2jR_1C\omega + R_1 \cdot R_2C^2(j\omega)^2}$$

**Q6** : de la forme  $\frac{S_1}{E_1} = \frac{\left(\frac{j\omega}{\omega_0}\right)^2}{1 + 2m\left(\frac{j\omega}{\omega_0}\right) + \left(\frac{j\omega}{\omega_0}\right)^2}$  avec  $\omega_0 = \frac{1}{C\sqrt{R_1R_2}}$  et  $\frac{2m}{\omega_0} = 2R_1C$  soit  $m = \sqrt{\frac{R_1}{R_2}}$

**Q7** :  $m = \frac{1}{\sqrt{2}} = \sqrt{\frac{R_1}{R_2}}$  donc  $R_2 = 2 \cdot R_1 = 22k\Omega$  donc  $C = \frac{1}{2\pi \cdot f_0 \cdot \sqrt{R_1 \cdot R_2}} = \frac{1}{2\pi \cdot f_c \cdot \sqrt{R_1 \cdot R_2}} = 41nF$  (39nF série E12)

car  $f_c = 250Hz$  pour le filtre passe haut.

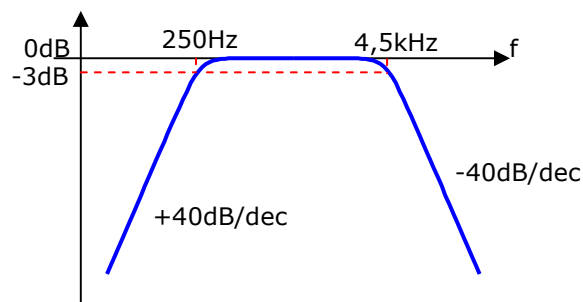
### Dimensionnement du filtre passe bas du 2nd ordre & analyse du filtre

**Q8** : La fonction de transfert  $\frac{S}{S_1} = \frac{1}{1 + 2jRC_2\omega + (j\omega)^2 R^2 C_1 \cdot C_2}$  est de la forme  $\frac{S}{S_1} = \frac{1}{1 + 2m\frac{j\omega}{\omega_0} + \left(\frac{j\omega}{\omega_0}\right)^2}$

avec  $\omega_0 = \frac{1}{R\sqrt{C_1C_2}}$  et  $m = \sqrt{\frac{C_2}{C_1}}$  comme  $m = \frac{1}{\sqrt{2}} = \sqrt{\frac{C_2}{C_1}}$  donc  $C_1 = 2C_2 = 6,6nF$  (6,8nF en série E12)

$$R = \frac{1}{2\pi \cdot f_0 \cdot \sqrt{C_1 \cdot C_2}} = \frac{1}{2\pi \cdot f_c \cdot \sqrt{C_1 \cdot C_2}} = 7,58k\Omega \text{ (7,5k}\Omega \text{ série E24) car } f_c = 4,5kHz \text{ pour le filtre passe bas}$$

**Q9** : Diagramme de Bode



### Problème n°3 : Etude d'un filtre pour un analyseur de spectre audio

**Q1 :**  $V_m = -\frac{R_2}{R_1} \cdot V_e - \frac{R_2}{R_3} \cdot V_s$     **Q2 :**  $V_h = V_m - V_l$     **Q3 :**  $V_s = \frac{jf}{f_0} \cdot V_h$  soit et  $V_l = \frac{jf}{f_0} \cdot V_s$

**Q4 :**  $V_s = \frac{jf}{f_0} \cdot (V_m - V_l) = \frac{jf}{f_0} \cdot \left( -\frac{R_2}{R_1} \cdot V_e - \frac{R_2}{R_3} \cdot V_s - \frac{jf}{f_0} \cdot V_s \right)$

donc  $V_s \left[ 1 + \frac{R_2}{R_3} \cdot \frac{jf}{f_0} + \left( \frac{jf}{f_0} \right)^2 \right] = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{jf}{f_0} \cdot V_e$  soit  $T(jf) = \frac{V_s(jf)}{V_e(jf)} = \frac{-\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{jf}{f_0}}{1 + \frac{R_2}{R_3} \cdot \frac{jf}{f_0} + \left( \frac{jf}{f_0} \right)^2} = -\frac{R_3}{R_1} \cdot \frac{\frac{R_2}{R_3} \cdot \frac{jf}{f_0}}{1 + \frac{R_2}{R_3} \cdot \frac{jf}{f_0} + \left( \frac{jf}{f_0} \right)^2}$

De la forme d'un filtre passe bande  $T(jf) = \frac{V_s(jf)}{V_e(jf)} = A_{\max} \cdot \frac{\frac{1}{Q} \cdot \frac{jf}{f_0}}{1 + \frac{1}{Q} \cdot \frac{jf}{f_0} + \left( \frac{jf}{f_0} \right)^2}$  avec  $A_{\max} = -\frac{R_3}{R_1}$  et  $Q = \frac{R_3}{R_2}$

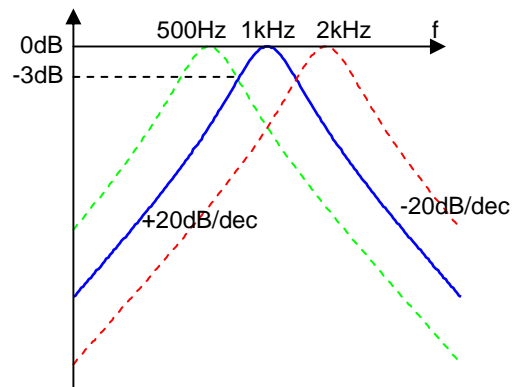
**Q5 :**  $R_3 = 5,1k\Omega$  et  $R_1 = 5,1k\Omega$

**Q6 :**  $f_{clk} = 100kHz \Rightarrow f_0 = 1kHz$

Le choix  $Q = \sqrt{2}$  permet d'obtenir un recouvrement des tracés à -3dB comme l'indique la figure suivante. Les 2 fréquences de coupure  $f_{c1}$  et  $f_{c2}$  correspondent au milieu géométrique sur une échelle logarithmique donc

$f_{c1} = \sqrt{500Hz \cdot 1kHz} = 707Hz$

$f_{c2} = \sqrt{1kHz \cdot 2kHz} = 1414Hz$



### Problème n°4 : Un filtre de réception pour réseau CPL

**Q1 :**  $T(j\omega) = A_{\max} \cdot \frac{\frac{j\omega}{Q \cdot \omega}}{1 + \frac{j\omega}{Q \cdot \omega} + \left( \frac{j\omega}{\omega} \right)^2}$     **Q2 :**  $R = \frac{R_x \cdot R_p}{R_x + R_p}$

**Q3 :**  $\frac{1}{Z_{eq}} = \frac{1}{R} + \frac{1}{jL\omega} + jC\omega$  donc  $Z_{eq} = \frac{jLR\omega}{R + jL\omega + (j\omega)^2 LCR}$

**Q4 :**  $T(j\omega) = \frac{-Z_{eq}}{R_0}$     **Q5 :**  $T(j\omega) = \frac{-jLR\omega}{R_0 + jL\omega + (j\omega)^2 LCR}$  soit  $T(j\omega) = \frac{-\frac{jL\omega}{R_0}}{1 + \frac{jL\omega}{R} + (j\omega)^2 LC} = -\frac{R}{R_0} \cdot \frac{\frac{jL\omega}{R}}{1 + \frac{jL\omega}{R} + (j\omega)^2 LC}$

de la forme indiquée avec  $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$      $Q = \frac{R}{L\omega_0}$  et  $A_{\max} = \frac{-R}{R_0}$

**Q6 :**  $C = 1,2nF$     **Q7 :**  $Q = \frac{f_0}{BP}$  donc  $Q = 8,53$  donc  $R = 7,77k\Omega$  comme  $R_p = Q_L \cdot L\omega_0$  soit  $R_p = 27,3k\Omega$  donc  $R_x = 10,9k\Omega$  (soit  $11k\Omega$ )

**Q8 :** Quand  $R_0 = R_t$  le gain est maximal et quand  $R_0 = R_t + P$  le gain est minimal donc  $R_0 = 245\Omega$  (soit  $240\Omega$ ) et  $P = 2211\Omega$  (soit  $2,2k\Omega$ )